




## Considerações sobre o método Simplex



### Método simplex: 1,2,3,4 e 5 !

- 1 – Escrever as equações numa **forma canónica** (tabular)
  - 2 – Começar com uma **solução inicial** viável
  - 3 – **Melhorar** a solução usando uma das restrições
  - 4 – **Testar a optimalidade** da solução
  - 5 – **Repetir** os passos 3 e 4 até não ser possível melhorar mais
- 

## Revendo: 1,2,3,4,5

- 1 – Escrever a tabela
  - Introduzir variáveis de folga, que passam a ser variáveis básicas da tabela
- 2 – Escolher solução inicial
  - Implícita na escrita da tabela
  - Todas as variáveis de decisão são nulas, e as de folga são máximas

## Revendo: 1,2,3,4,5

- 3 – Melhorar
  - Escolher variável que entra (maior A)
    - Maior A... em valor absoluto... desde que seja negativo
  - Escolher variável que sai (menor  $B/A$ ), e consequentemente qual a equação da qual a nova variável é base
  - Acertar a tabela
    - A nova variável base tem que ter coeficiente 1 na sua linha, e zero nas restantes  $\Rightarrow$  condensação de Gauss
- 4 – Testar optimalidade
  - Existem mais A ?
- 5 – Repetir se necessário

# No problema da Wyndor Glass

## ■ Tabela inicial

- Solução  $X_1 = X_2 = 0$

V	$x_1$	$x_2$	$s_1$	$s_2$	$s_3$	
Z	-3	-5	0	0	0	0
$s_1$	1	0	1	0	0	4
$s_2$	0	2	0	1	0	12
$s_3$	3	2	0	0	1	18

## ■ 1ª Iteração

- Solução  $X_1 = 0$   $X_2 = 6$

V	$x_1$	$x_2$	$s_1$	$s_2$	$s_3$	
Z	-3	0	0	5/2	0	30
$s_1$	1	0	1	0	0	4
$x_2$	0	1	0	1/2	0	6
$s_3$	3	0	0	-1	1	6

## ■ 2ª Iteração

- Solução  $X_1 = 2$   $X_2 = 6$

V	$x_1$	$x_2$	$s_1$	$s_2$	$s_3$	
Z	0	0	0	3/2	1	36
$s_1$	0	0	1	1/3	1/3	2
$x_2$	0	1	0	1/2	0	6
$x_1$	1	0	0	-1/3	1/3	2

# Considerações...

## ■ Graus de liberdade

- Cada restrição acrescenta 1 variável de folga, e a função de custo tem a variável custo, logo
  - Há sempre mais graus de liberdade do que restrições
  - É sempre possível arbitrar valores para algumas variáveis
- Variáveis base podem nunca ser escolhidas
  - Exemplo
    - $Z = 4x + 2y$ ,  $2x + 2y \leq 2$

## Solução ilimitada

- Ao tentar escolher a variável de saída, todos os  $a_{ij}$  são negativos ou nulos
- Não há solução óptima
  - Normalmente o problema foi mal especificado
- Exemplo:
  - $Z = x_1 + 2x_2$ 
    - $-2x_1 + x_2 \leq 2, \quad x_1 - 2x_2 \leq 6$

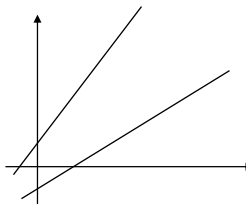
## Solução ilimitada

- $Z = x_1 + 2x_2$ 
  - $-2x_1 + x_2 \leq 2$
  - $x_1 - 2x_2 \leq 6$

V	$x_1$	$x_2$	$s_1$	$s_2$	
Z	-1	-2	0	0	0
$s_1$	-2	1	1	0	2
$s_2$	1	-2	0	1	6



V	$x_1$	$x_2$	$s_1$	$s_2$	
Z	-5	0	2	0	4
$s_1$	-2	1	1	0	2
$s_2$	-3	0	2	1	10



# Solução degenerada

- Surge quando temos 2 variáveis **“empatadas” para sair**
- Escolher uma delas aleatoriamente
  - Estamos a melhorar a solução à custa de um recurso, em vez de outro.
  - Ficamos com uma variável básica nula
  - A situação pode ocorrer no final, ou num passo intermédio

## Exemplo de função degenerada

■ Max  $Z = 3x_1 + 4x_2$

□  $x_1 + x_2 \leq 9$ ,  
 $2x_1 + 3x_2 \leq 18$

V	$x_1$	$x_2$	$s_1$	$s_2$		
Z	-3	-4	0	0	0	
$s_1$	1	1	1	0	9	9/1
$s_2$	2	3	0	1	18	18/3

V	$x_1$	$x_2$	$s_1$	$s_2$	
Z	-1/3	0	0	4/3	24
$s_1$	1/3	0	1	-1/3	3
$x_2$	2/3	1	0	1/3	6

V	$x_1$	$x_2$	$s_1$	$s_2$	
Z	0	0	1	1	27
$x_1$	1	0	3	-1	9
$x_2$	0	1	-2	1	0



## Solução óptima múltipla

- Surge quando temos só 0 nos coeficientes das variáveis de decisão na função de custo, mas ainda temos variáveis de folga na base
- Uma das restrições é perpendicular ao gradiente da função de custo
- Podemos passar uma dessas variáveis para a base