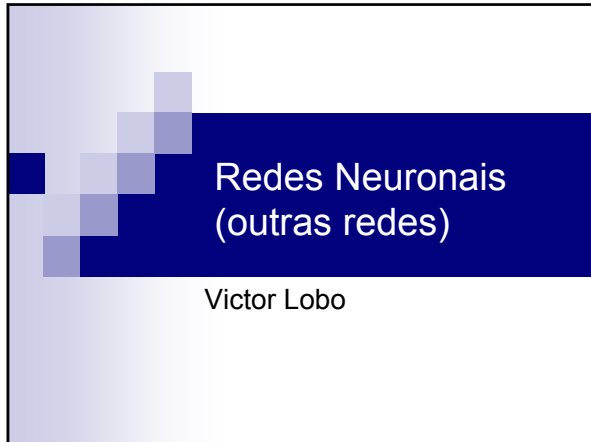


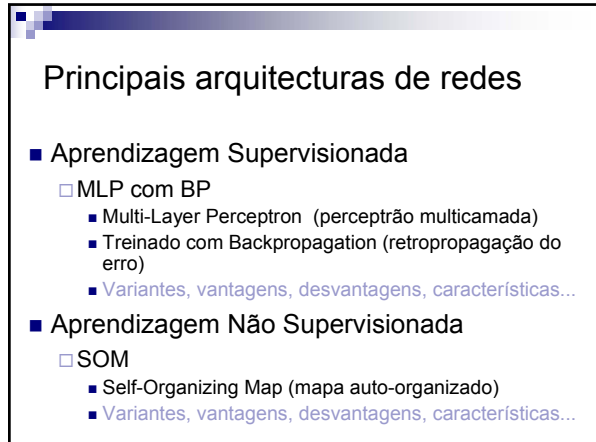
# Sistemas de Apoio à Decisão – Outras redes neuronais

V 1.0, V.Lobo, EN/ISEGI, 2005




## Redes Neuronais (outras redes)

Victor Lobo

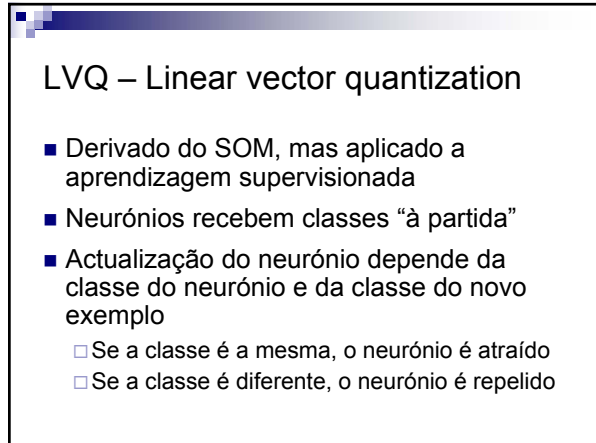


## Principais arquitecturas de redes

- Aprendizagem Supervisionada
  - MLP com BP
    - Multi-Layer Perceptron (perceptrão multicamada)
    - Treinado com Backpropagation (retropropagação do erro)
    - Variantes, vantagens, desvantagens, características...
- Aprendizagem Não Supervisionada
  - SOM
    - Self-Organizing Map (mapa auto-organizado)
    - Variantes, vantagens, desvantagens, características...

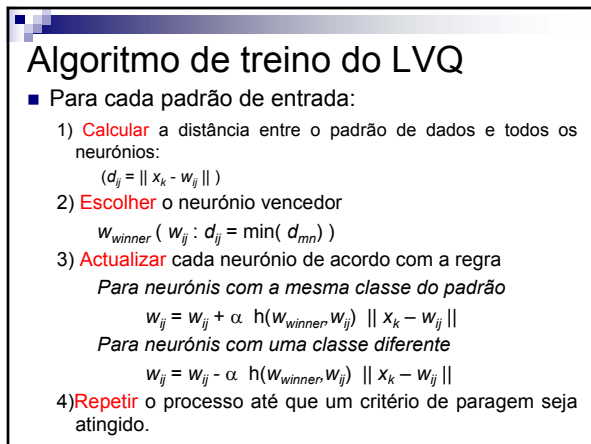


## LVQ Linear Vector Quantization



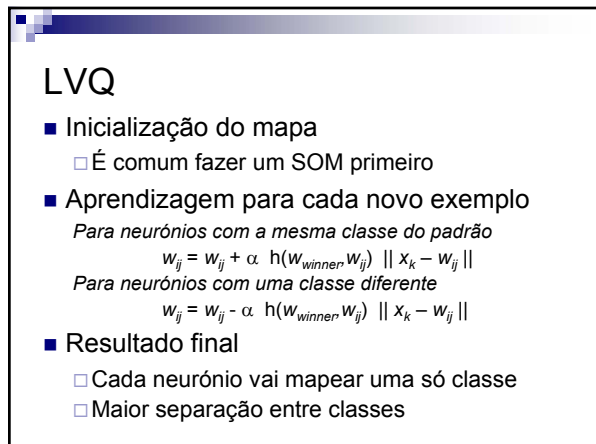
## LVQ – Linear vector quantization

- Derivado do SOM, mas aplicado a aprendizagem supervisionada
- Neurónios recebem classes “à partida”
- Actualização do neurónio depende da classe do neurónio e da classe do novo exemplo
  - Se a classe é a mesma, o neurónio é atraído
  - Se a classe é diferente, o neurónio é repellido



## Algoritmo de treino do LVQ

- Para cada padrão de entrada:
  - 1) **Calcular** a distância entre o padrão de dados e todos os neurónios:  
 $(d_{ij} = \|x_k - w_{ij}\|)$
  - 2) **Escolher** o neurónio vencedor  
 $w_{winner} (w_{ij} : d_{ij} = \min(d_{mn}))$
  - 3) **Actualizar** cada neurónio de acordo com a regra  
*Para neurónis com a mesma classe do padrão*  
 $w_{ij} = w_{ij} + \alpha \cdot h(w_{winner}, w_{ij}) \cdot \|x_k - w_{ij}\|$   
*Para neurónis com uma classe diferente*  
 $w_{ij} = w_{ij} - \alpha \cdot h(w_{winner}, w_{ij}) \cdot \|x_k - w_{ij}\|$
  - 4) **Repetir** o processo até que um critério de paragem seja atingido.



## LVQ

- Inicialização do mapa
  - É comum fazer um SOM primeiro
- Aprendizagem para cada novo exemplo  
*Para neurónios com a mesma classe do padrão*  
 $w_{ij} = w_{ij} + \alpha \cdot h(w_{winner}, w_{ij}) \cdot \|x_k - w_{ij}\|$   
*Para neurónios com uma classe diferente*  
 $w_{ij} = w_{ij} - \alpha \cdot h(w_{winner}, w_{ij}) \cdot \|x_k - w_{ij}\|$
- Resultado final
  - Cada neurónio vai mapear uma só classe
  - Maior separação entre classes

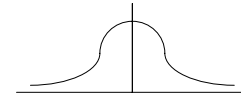
# Sistemas de Apoio à Decisão – Outras redes neuronais

V 1.0, V.Lobo, EN/ISEGI, 2005

## RBF Radial Basis Function Networks

### RBF – Radial Basis Function Networks

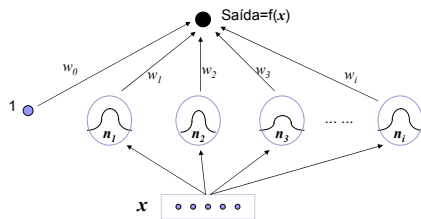
- Radial Basis Functions – Funções de base radial
  - O valor da função depende da distância a uma referência, e assintoticamente decresce com esta
  - Também chamadas “kernel functions”
  - Parametrizadas pela posição central, largura, e eventualmente forma



### Topologia de uma RBF

- Função implementada

- $f(x) = w_0 + \sum w_i K_i(d(n_i, x))$



### Comparação MLP/RBF

- RBF só tem 1 camada escondida
- Cada neurónio num RBF é um “detector”, que define um “circulo” no espaço de entrada. Cada neurónio num MLP define um plano de separação.
- MLP usa produtos internos, RBF usa distâncias.
- MLP generaliza mais facilmente para zonas do espaço de entrada onde não há dados de treino. (RBF é uma aprendizagem mais localizada)

### Implementação das RBF em SAS

- Objecto comum às MLP

- Escolher na opção “Architecture” RBF
    - Equal Width – Todos os neurónios têm a mesma função de activação, e só a colocação dos neurónios no espaço é aprendida
    - Unequal Width – O raio da cada RBF também é aprendido
  - Em opções avançadas
    - Escolher função de activação
      - Vários tipos de funções possíveis

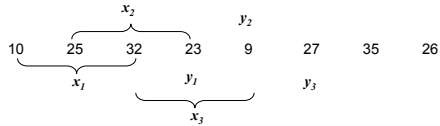
## Redes para séries temporais

# Sistemas de Apoio à Decisão – Outras redes neuronais

V 1.0, V.Lobo, EN/ISEGI, 2005

## Tempo “embitido” (embedded)

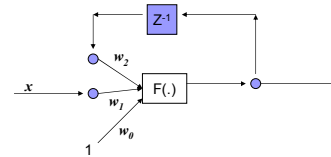
- Dividir a série temporal em vectores de  $n$  valores (atributos) + 1 valor alvo



- Usar uma transformação para outro espaço (por exemplo, transformada de Fourier ou Wavelets)

## Redes recorrentes

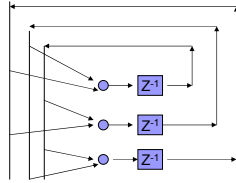
- Usam malhas de atraso na própria rede



- NARX – Non-linear Auto-Regressive with eXogenous inputs

## Redes de Hopfield

- Para treinar
  - Forçar um padrão, e minimizar erros
- Para “associar”
  - Dar parte de um padrão, e a rede converge para um estado onde o resto do padrão é definido
- Trajectórias no espaço de pesos



## Aprendizagem Hebbiana

- Se dois neurónios são activados ao mesmo tempo, as ligações entre eles deverão ser reforçadas
- Aprendizagem
  - Reforçar/enfraquecer ligações
- Utilização
  - Dar parte do padrão e associar o resto

